

Diapos réalisées par Jérôme Kasparian

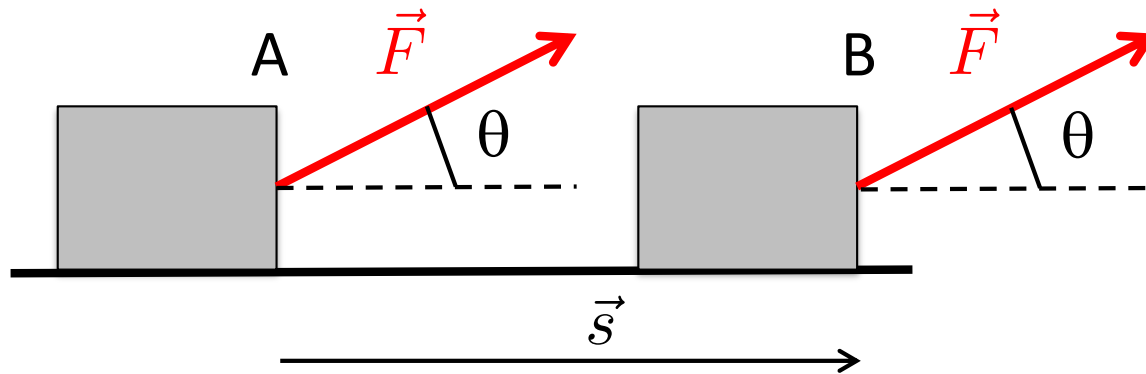
Travail, énergie, puissance

Transformations de l'énergie
mécanique

Travail d'une force

Une force \vec{F} fournit un *travail* W lorsque son point d'application se déplace

$$W = \vec{F} \cdot \vec{s} = ||F|| \cdot ||s|| \cdot \cos \theta = F \cdot s \cdot \cos \theta$$



L'unité du travail est le Joule (J)

Si \vec{F} varie le long du chemin, on découpe le chemin en intervalles où \vec{F} est constant, éventuellement infinitésimaux :

$$W = \sum_A^B W_i = \sum_A^B \vec{F}_i \cdot \Delta \vec{s}_i = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

Exercice

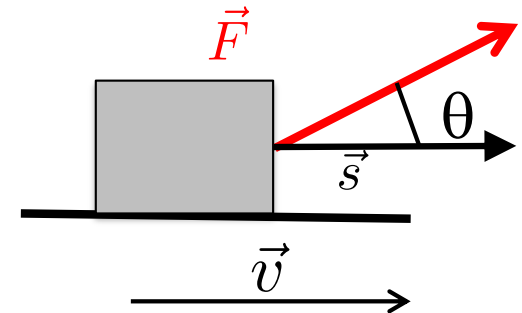
La mêlée est immobile. Les joueurs de gauche fournissent un travail :

- A. Positif
- B. Négatif
- C. Nul

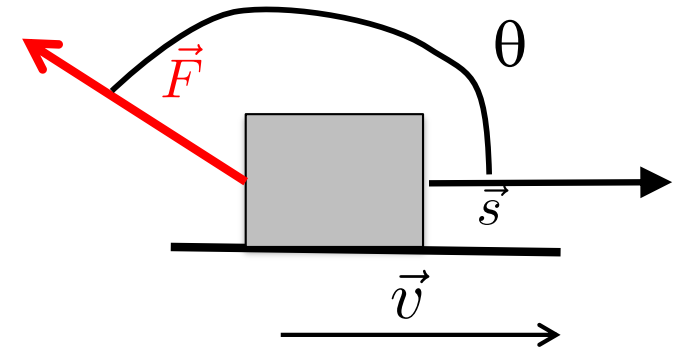


Travail d'une force : trois cas

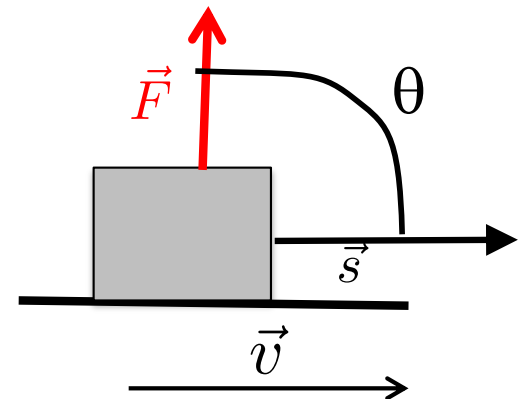
Force dans le sens du déplacement
(*traction*) : $\theta < 90^\circ$, $\cos \theta > 0$, $W > 0$



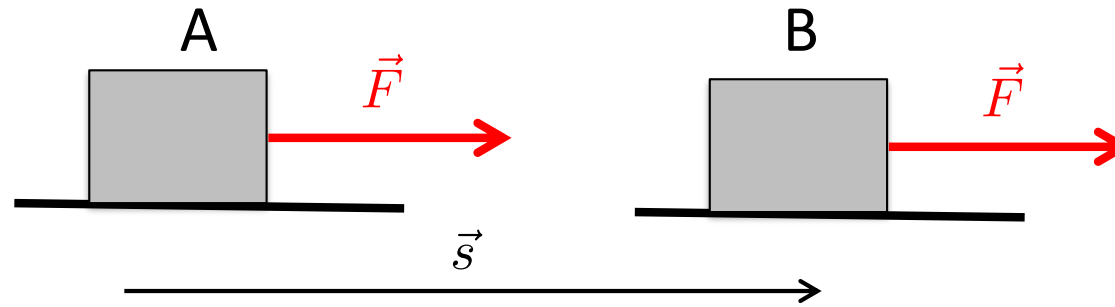
Force dans le sens opposé au déplacement (*freinage*) : $90^\circ < \theta < 180^\circ$,
 $\cos \theta < 0$, $W < 0$



Force perpendiculaire au déplacement :
 $\theta = 90^\circ$, $\cos \theta = 0$, $W = 0$



Énergie cinétique de translation



Le travail fourni par la force \mathbf{F} entre A et B est :

$$W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_A^B ma \cdot ds = m \int_A^B v'(t) \cdot v(t) \cdot dt = \frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2$$

On définit l'énergie cinétique $E_C = \frac{1}{2}mv^2$

Théorème de l'énergie cinétique :

$$\Delta E_C = E_C^B - E_C^A = W_{\text{total}}$$

W_{total} est la somme des travaux de toutes les forces *externes*.

Énergie cinétique de rotation

Considérons un objet en rotation :

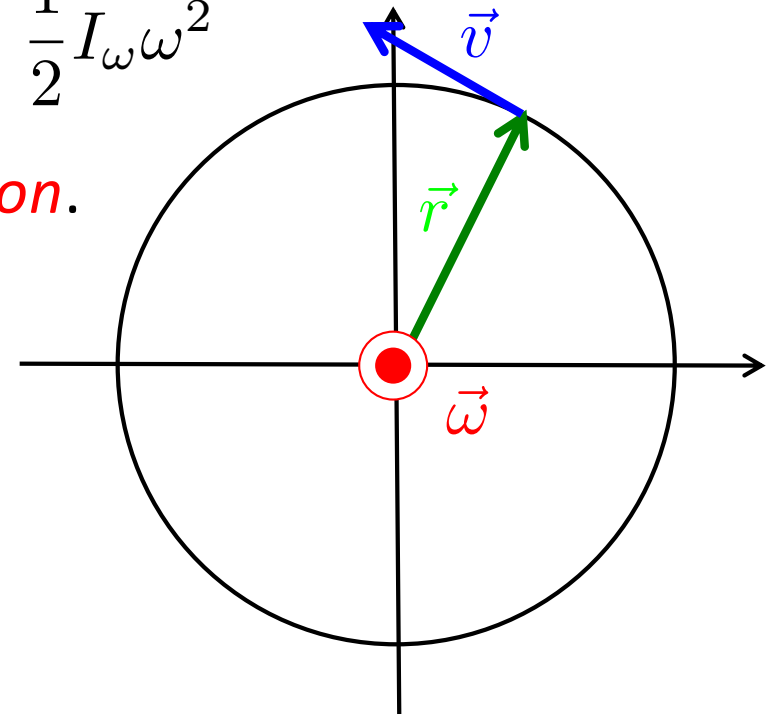
$$E_C = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}m(r\omega)^2 = \frac{1}{2}mr^2\omega^2 = \frac{1}{2}I_\omega\omega^2$$

... qui définit l'*énergie cinétique de rotation*.

$$E_C^{\text{rotation}} = \frac{1}{2}I_\omega\omega^2$$

Si l'objet a un mouvement de rotation autour d'un axe qui a lui-même un mouvement de translation à vitesse v , alors les deux énergies cinétiques s'additionnent :

$$E_C = E_C^{\text{translation}} + E_C^{\text{rotation}} = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I_\omega\omega^2$$



Force conservative

Considérons un déplacement en boucle, de A à A, via B

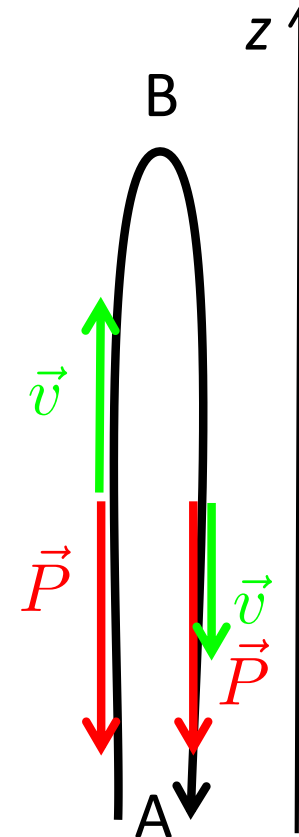
Travail du poids :

$$W_P = W_P^{A \rightarrow B} + W_P^{B \rightarrow A} = mg(z_B - z_A) + mg(z_A - z_B)$$

$$W_P = -mg\Delta z = 0$$

Sur une boucle fermée, le travail du poids est nul : cette propriété définit une force *conservative*.

Le travail à la montée compense celui à la descente



Force non-conservative

Considérons un déplacement en boucle, de A à A, via B
Travail du frottement \mathbf{F} :

$$W_F = \int_A^A \vec{F} \cdot d\vec{s} < 0$$

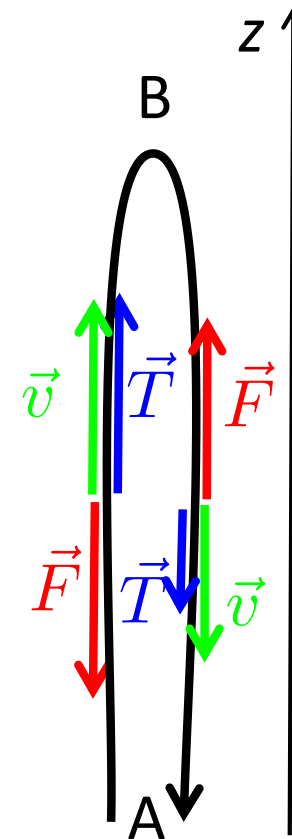
...car en chaque point le frottement est dirigé dans le sens opposé au déplacement

Elle dissipe l'énergie : force *dissipative*

Travail de la force de traction \mathbf{T} :

$$W_T = \int_A^A \vec{T} \cdot d\vec{s} > 0$$

...car en chaque point la traction est dirigé dans le sens du déplacement



Exercice

La force exercée par une équipe de rugby sur l'autre, dans la mêlée, est conservative :

- A. Oui
- B. Non



La force exercée par le trampoline sur l'enfant est conservative :

- C. Oui
- D. Non



Énergie potentielle

On néglige les frottements.

Supposons que l'ascenseur s'arrête en B : $v_B = 0$

L'énergie cinétique en B est nulle, donc $\Delta E_C = 0$,

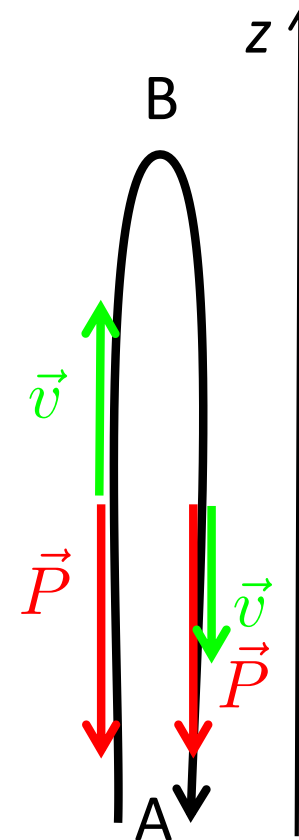
donc $W^{A \rightarrow B}_{\text{total}} = 0$ et $W^{B \rightarrow A}_{\text{total}} = 0$.

À la montée, le travail du moteur a compensé celui du poids

$$W^{A \rightarrow B}_{\text{moteur}} = -W^{A \rightarrow B}_P = m g (z_B - z_A) = W^{B \rightarrow A}_P$$

À la descente, le travail des freins a compensé celui du poids

$$W^{B \rightarrow A}_{\text{freins}} = -W^{B \rightarrow A}_P = m g (z_A - z_B) = W^{A \rightarrow B}_P$$



Énergie potentielle

Le poids fournit un travail à la descente :

$$W^{B \rightarrow A}_p = m g (z_A - z_B)$$

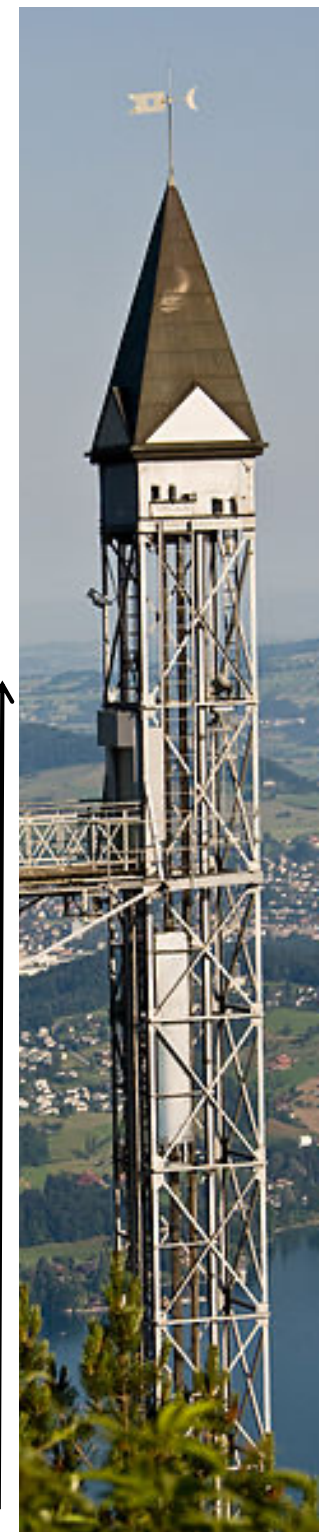
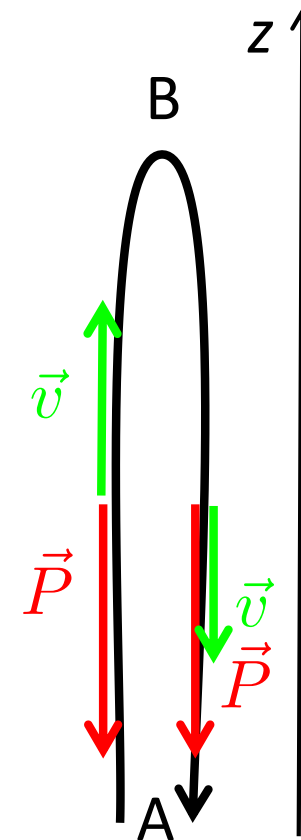
Cette énergie était « stockée » et prête à accélérer l'ascenseur à la descente.

On l'appelle *énergie potentielle* (ici, énergie potentielle de pesanteur), qui varie comme

$$\Delta E_p = E_p^B - E_p^A = W^{B \rightarrow A}_p = m g (z_B - z_A)$$

Cette énergie avait été fournie par le moteur à la montée :

$$W^{A \rightarrow B}_{\text{moteur}} = -W^{A \rightarrow B}_p = m g (z_B - z_A) = W^{B \rightarrow A}_p$$



Énergie potentielle

Deux manières de ralentir en vélo :

- *Freiner* : la force de frottement (dissipative) ralentit le vélo. Pour repartir il faudra pédaler. L'énergie a été dissipée. Elle est perdue.
- *Monter* : la force gravitationnelle (conservative) ralentit le vélo. À la descente, on va ré-accélérer sans effort. L'énergie est conservée : elle a été « stockée » à la montée, elle sera « rendue » à la descente.

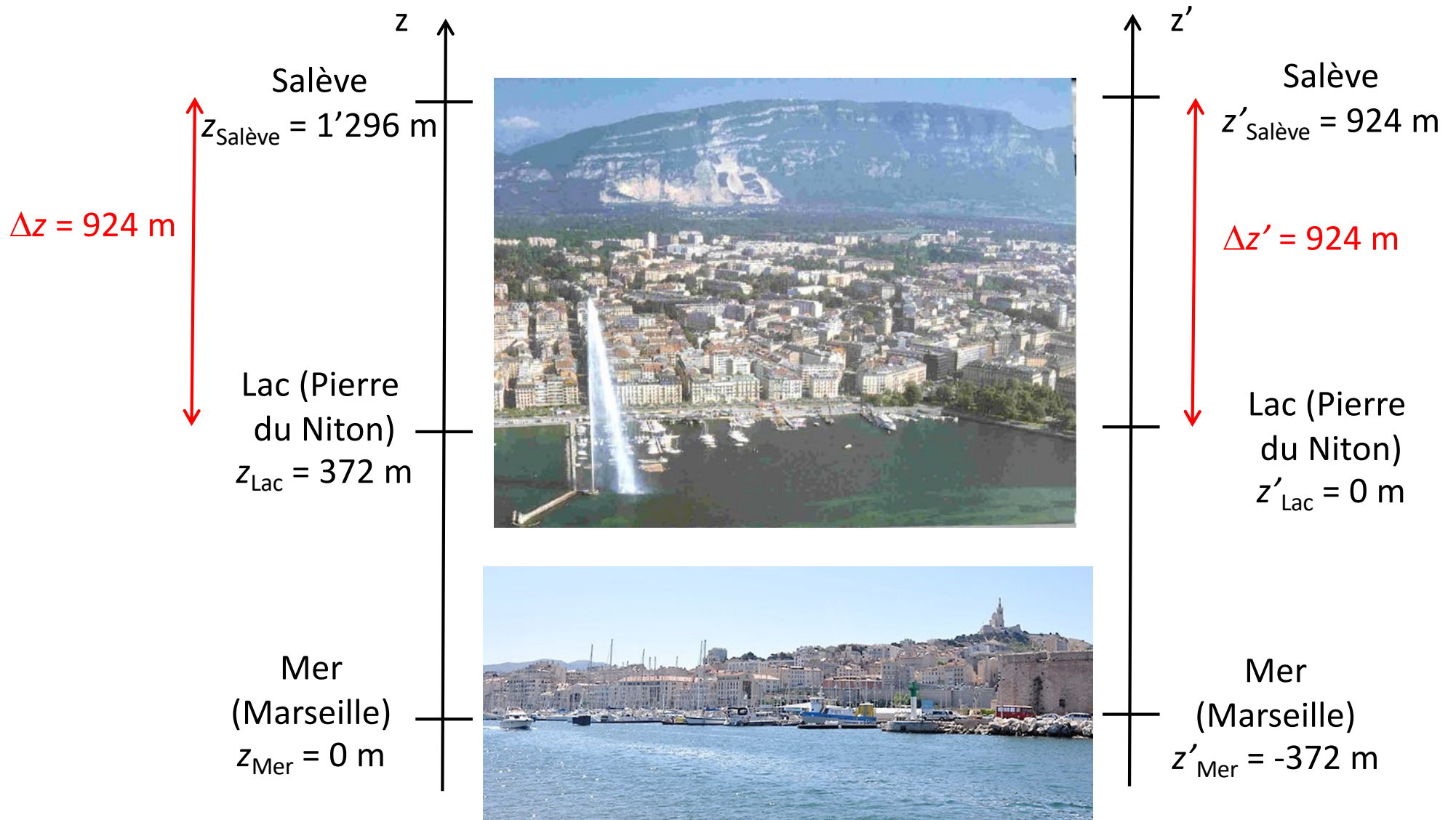
On peut définir une **énergie potentielle de pesanteur parce que la force gravitationnelle est conservative.**

On peut définir une énergie potentielle associée à toute force conservative, car pour tout déplacement fermé de A à A via B :

$$W^{A \rightarrow A}_{\text{Conservative}} = 0 = \Delta E_p^{A \rightarrow A} = \Delta E_p^{A \rightarrow B} + \Delta E_p^{B \rightarrow A},$$

$$\text{donc } \Delta E_p^{A \rightarrow B} = -\Delta E_p^{B \rightarrow A}$$

Référence d'altitude



Le choix de la référence est arbitraire et n'influe pas sur Δz

Énergie potentielle

Dans le référentiel de gauche :

$$E_{p,\text{Salève}} = m g z_{\text{Salève}}$$

$$E_{p,\text{Lac}} = m g z_{\text{Lac}}$$

$$\Delta E_p = m g (z_{\text{Salève}} - z_{\text{Lac}}) = m g \Delta z$$

Dans le référentiel de droite :

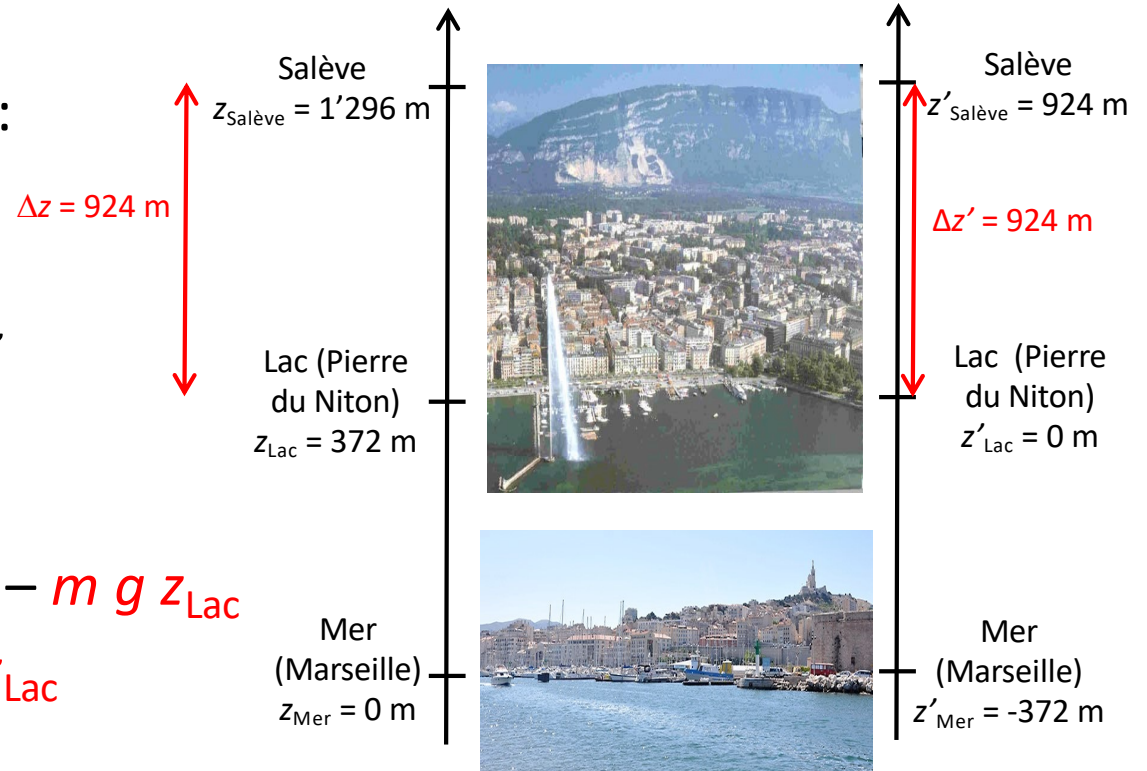
$$E'_{p,\text{Salève}} = m g z'_{\text{Salève}} = E_{p,\text{Salève}} - m g z_{\text{Lac}}$$

$$E'_{p,\text{Lac}} = m g z'_{\text{Lac}} = E_{p,\text{Lac}} - m g z_{\text{Lac}}$$

$$\Delta E'_p = m g (z'_{\text{Salève}} - z'_{\text{Lac}}) = m g \Delta z' = m g \Delta z = \Delta E_p$$

L'énergie potentielle est définie à une constante additive près.

On s'intéresse toujours aux *différences* d'énergie potentielle.



Énergie mécanique

L'*énergie mécanique* d'un objet est la somme de son énergie potentielle et de son énergie cinétique :

$$E_M = E_c + E_p$$

Variation de l'énergie mécanique :

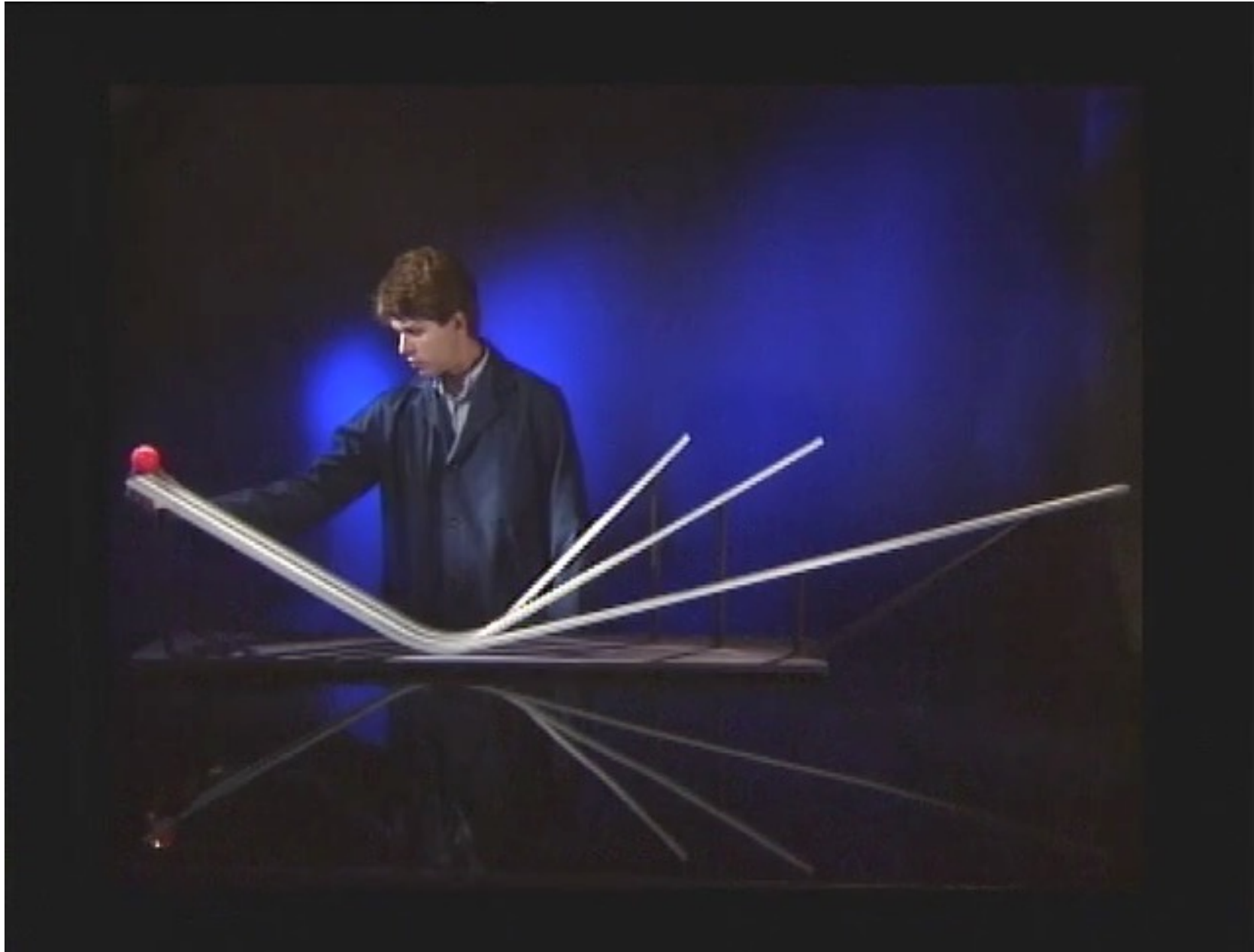
$$\Delta E_M = \Delta E_c + \Delta E_p = W_{\text{total}} - W_{\text{forces conservatives}} = W_{\text{forces non-conservatives}}$$

La variation de l'énergie mécanique est égale au travail des forces non conservatives.

S'il n'y a *que des forces conservatives*, l'énergie mécanique est *conservée* (= elle ne varie pas) : $\Delta E_M = 0$ donc $\Delta E_c = -\Delta E_p$.

Les forces conservatives *convertissent* l'énergie : énergie potentielle en énergie cinétique, et vice-versa.

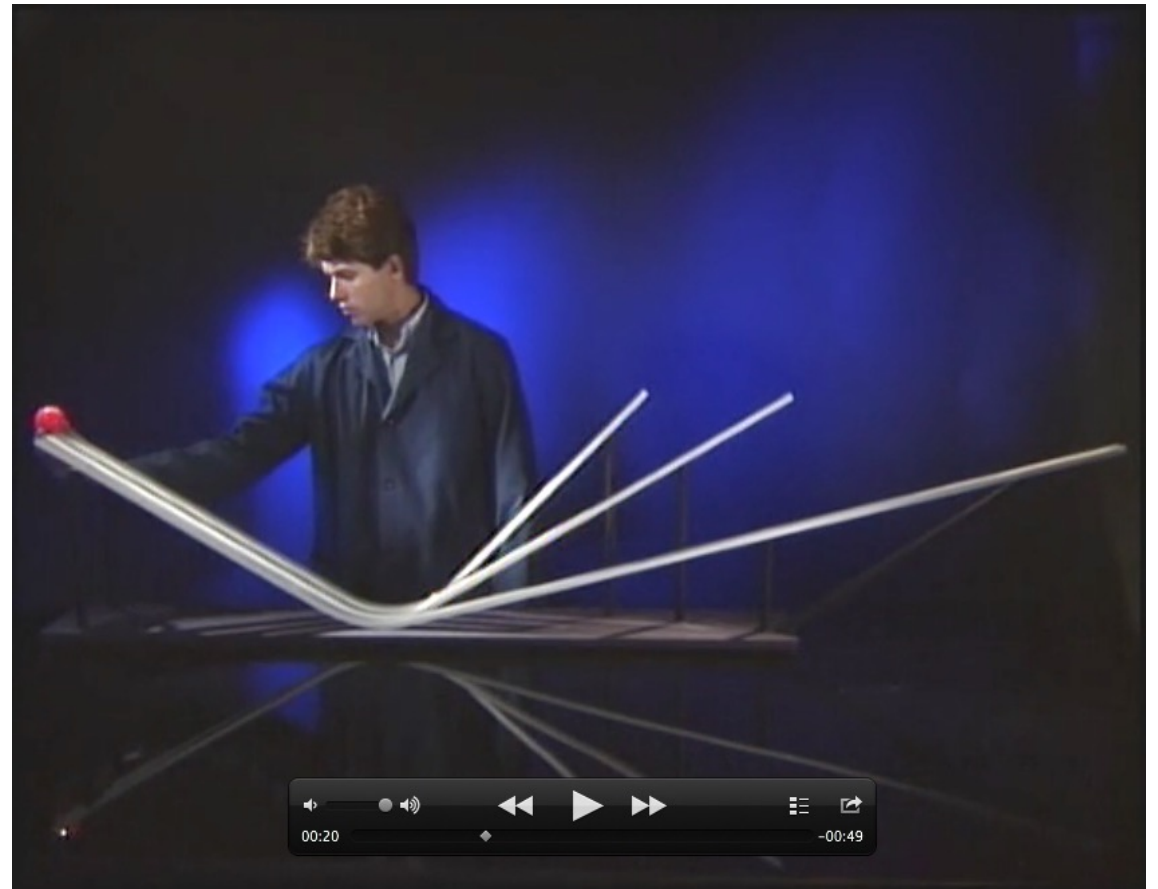
Exercise



Exercice

La bille remontera plus haut sur :

- A. La piste la plus pentue
- B. La piste intermédiaire
- C. La piste la moins pentue
- D. Aucune



Exercise



Conservation de l'énergie mécanique

On lance une balle verticalement :

Au départ :

vitesse v ,

énergie cinétique $E_c = \frac{1}{2} m v^2$,

énergie mécanique $E_M = E_c + E_p = \frac{1}{2} m v^2$

Au sommet de sa trajectoire,

$v = 0$,

$E_M = E_c + E_p = m g h$

Sans force dissipative, E_M est conservée,
donc $\frac{1}{2} m v^2 = m g h$

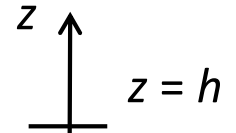
On calcule la hauteur atteinte *sans*
calculer toute la trajectoire :

$h = \frac{1}{2} v^2 / g$

$$E_p = m g h$$

$$v = 0, E_c = 0$$

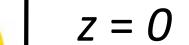
$$E_M = m g h$$



$$E_p = 0$$

$$E_c = \frac{1}{2} m v^2$$

$$E_M = \frac{1}{2} m v^2$$



$$\vec{v}' = -\vec{v}$$

Puissance

La *puissance* est la variation d'énergie (donc le travail effectué), par unité de temps. Son unité est le Watt [W], ou [J/s].

Comme pour les autres variations par unité de temps (vitesse, accélération...), on définit :

La *puissance moyenne* :

$$\bar{P} = \frac{W}{\Delta t} = \frac{\Delta E}{\Delta t}$$

La *puissance instantanée*, limite de la puissance moyenne pour des temps très courts δt ou dt :

$$P = \frac{\delta W}{\delta t} = \frac{dE}{dt}$$

Puissance, force et vitesse

Estimons la puissance *instantanée* :

$$P = \frac{\delta W}{\delta t} = \frac{\vec{F} \cdot d\vec{s}}{dt} = \vec{F} \cdot \frac{d\vec{s}}{dt}$$

$$P = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

Si la force est constante, la puissance *moyenne* est :

$$\bar{P} = \frac{\Delta W}{\Delta t} = \frac{\vec{F} \cdot \Delta\vec{s}}{\Delta t} = \vec{F} \cdot \frac{\Delta\vec{s}}{\Delta t}$$

$$\bar{P} = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

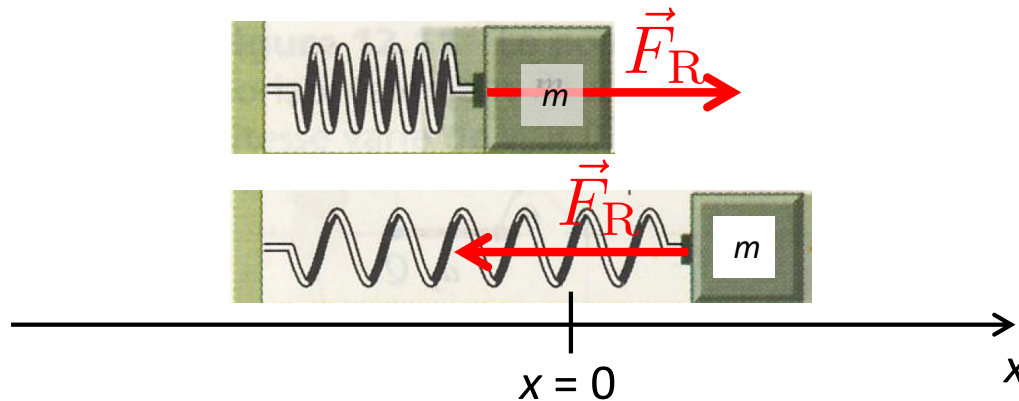
Énergie potentielle dans un ressort

On a vu qu'un ressort exerce sur une masse une force proportionnelle à sa déformation : $F = -k x$

Le travail associé à une déformation de A à B est :

$$W^{A \rightarrow B} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{x} = \int_A^B -kx dx = -\frac{1}{2}k (x_B^2 - x_A^2)$$

Le travail ne dépend que du point de départ et d'arrivée. Pour un chemin fermé $W^{A \rightarrow A} = 0$. La force de rappel est donc conservative, on peut lui associer une *énergie potentielle élastique* $E_p = \frac{1}{2} k x^2$. On vérifie que $\Delta E_p = -W$



$$\vec{F}_R = -k\vec{x}$$